Programmation linéaire

DIDIER MAQUIN

Ecole Nationale Supérieure d'Electricité et de Mécanique
Institut National Polytechnique de Lorraine

Mathématiques discrètes – cours de 2ème année

Programmation linéaire

- Problèmes d'optimisation sous contraintes (cas particulier)
- Fonction objectif et contraintes linéaires (par rapport aux variables inconnues).
- Formulation générale :

$$\begin{aligned} \max_x \quad & M = c^T x \\ \text{sous les contraintes} \quad & Ax \leq b \\ & x \geq 0 \end{aligned}$$

avec $x \in^n$, $A \in^{m \times n}$, $b \in^m$ et $m < n$.

- On recherchera indifféremment à maximiser ou à minimiser

Exemple 1 – Problème de transport

On désire acheminer des marchandises de n dépôts à m points de vente

On connaît :

- c_{ij} , $i = 1..n$ et $j = 1..m$, coût de transport (i, j) ,
- X_i , $i = 1..n$, stocks des dépôts,
- D_j , $j = 1..m$, niveaux de demande aux points de vente.

On recherche, pour chaque couple (i, j) , la quantité (positive) x_{ij} à transporter du dépôt X_i au point de vente D_j .

Exemple 1 – Problème de transport

Solution du problème de programmation linéaire:

$$\begin{aligned} & \min_{x_{ij} \geq 0} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m c_{ij} x_{ij} \\ \text{sous les contraintes} \quad & \sum_{i=1}^n x_{ij} = D_j \quad j = 1, \dots, m \\ & \sum_{j=1}^m x_{ij} = X_i \quad i = 1, \dots, n \end{aligned}$$

Le critère représente le coût total de transport. Les contraintes expriment l'égalité de l'offre et de la demande pour chaque point de vente et chaque dépôt.

Exemple 2 – Pb de la ration alimentaire

On désire nourrir au moindre coût une collectivité tout en assurant une fourniture minimale de vitamines, sels minéraux, protéïnes, glucides, etc.

On connaît :

- A_i vecteur de composition du produit i ,
- c_i coût pour 100 grammes (par exemple) de l'aliment i ,
- b vecteur des quantités minimales requises pour le consommateur.

Exemple 2 – Pb de la ration alimentaire

Le problème à résoudre, si l'on dispose de n aliments de base est :

$$\begin{aligned} \min_{x_i} \quad & \sum_{i=1}^n c_i x_i \\ \text{sous les contraintes} \quad & \sum_{i=1}^n A_i x_i \geq b \\ & x_i \geq 0 \end{aligned}$$

Problème de programmation linéaire tout à fait classique. Intervient fréquemment en agriculture (rations pour animaux) ou dans l'industrie (mélanges de produits pétroliers ayant des caractéristiques minimales – volatilité, indices d'octanes, etc –).

Simplexe – Exemple

Considérons le problème suivant :

$$\max_x M = 40x_1 + 60x_2 \quad (1a)$$

sous les contraintes $2x_1 + x_2 \leq 70$

$$x_1 + x_2 \leq 40$$

$$x_1 + 3x_2 \leq 90 \quad (1b)$$

$$x_1 \geq 0$$

$$x_2 \geq 0$$

Première approche : résolution graphique.

Résolution graphique

Résolution graphique

Résolution graphique

Résolution graphique

Résolution graphique

Méthode systématique – Simplexe

- Nécessité d'une méthode systématique – Méthode du simplexe
- Première idée : transformation des contraintes inégalité en contraintes égalité
- Introduction de variables d'écart

Introduisons donc les variables x_3 , x_4 et x_5 pour obtenir les égalités :

$$2x_1 + x_2 + x_3 = 70$$

$$x_1 + x_2 + x_4 = 40$$

$$x_1 + 3x_2 + x_5 = 90$$

$$x_j \geq 0, \quad \forall j = 1, \dots, 5$$

Méthode systématique – Simplexe

$$2x_1 + x_2 + x_3 = 70$$

$$x_1 + x_2 + x_4 = 40$$

$$x_1 + 3x_2 + x_5 = 90$$

- Système de trois équations à cinq inconnues,
- Equations indépendantes ; rang de la matrice du système égal à 3,
- Si l'on impose arbitrairement la valeur de deux des variables, les trois variables restantes peuvent être déduites.
- Solution de base : $x_1 = x_2 = 0$

$$x_3 = 70, \quad x_4 = 40 \quad x_5 = 90$$

Méthode systématique – Simplexe

- Valeur du critère $M = 40x_1 + 60x_2$ nulle,
- Pour augmenter M , il faut augmenter x_1 ou x_2 ,
- On choisit x_2 (meilleure sensibilité) en conservant $x_1 = 0$.

$$x_3 = 70 - x_2 \geq 0 \quad \Rightarrow \quad x_2 \leq 70$$

$$x_4 = 40 - x_2 \geq 0 \quad \Rightarrow \quad x_2 \leq 40$$

$$x_5 = 90 - 3x_2 \geq 0 \quad \Rightarrow \quad x_2 \leq 30$$

- Valeur maximale admissible $x_2 = 30$.
- Nouvelle solution admissible :

$$x_1 = 0, \quad x_2 = 30, \quad x_3 = 40, \quad x_4 = 10 \quad x_5 = 0$$

- Nouvelles variables de base x_2, x_3 et x_4 .

Méthode systématique – Simplexe

- Nouvelle valeur du critère $M = 40x_1 + 60x_2 = 1800$,
- Une et une seule variable de base, x_3 , x_4 ou x_5 , intervient dans chaque équation,
- Chaque nouvelle variable de base x_2 , x_3 et x_4 ne doit intervenir que dans une seule équation.
- Il suffit d'extraire la valeur de x_2 de la troisième équation et de substituer son expression dans les deux premières.

$$5/3 x_1 + x_3 - 1/3 x_5 = 40$$

$$2/3 x_1 + x_4 - 1/3 x_5 = 10$$

$$1/3 x_1 + x_2 + 1/3 x_5 = 30$$

Méthode systématique – Simplexe

- Nouvelle valeur du critère $M = 1800 + 20x_1 - 20x_5$,
- On choisit d'augmenter x_1 en conservant $x_5 = 0$

$$x_3 = 40 - 5/3 x_1 \geq 0 \quad \Rightarrow \quad x_1 \leq 24$$

$$x_4 = 10 - 2/3 x_1 \geq 0 \quad \Rightarrow \quad x_1 \leq 15$$

$$x_5 = 30 - 1/3 x_1 \geq 0 \quad \Rightarrow \quad x_1 \leq 90$$

- Valeur maximale admissible $x_1 = 15$.
- Nouvelle solution admissible :

$$x_1 = 15, \quad x_2 = 25, \quad x_3 = 15, \quad x_4 = 0 \quad x_5 = 0$$

- Nouvelles variables de base x_1, x_2 et x_3 .

Méthode systématique – Simplexe

- Nouvelle valeur du critère $M = 2100 - 30x_4 - 10x_5$,
- La seule manière de modifier x_4 et x_5 consiste à les rendre positives
- $\Rightarrow$ Diminution de la valeur du critère M ,
- Il n'existe donc plus d'amélioration possible et la dernière solution obtenue est la solution optimale,
- La valeur du critère est alors égale à 2100,
- Même résultat que la solution graphique (!)

Interprétation géométrique

- La solution optimale (x_1^*, x_2^*) ne peut pas être strictement à l'intérieur du polytope des contraintes,
- Au moins une des inégalités est saturée (satisfaite en tant qu'égalité),
- Sinon, on pourrait ajouter un petit multiple positif de la paire de coefficient définissant le critère $(40, 60)$ à la solution (x_1^*, x_2^*) ,
- Nouvelle solution $(x_1^* + 40\varepsilon, x_2^* + 60\varepsilon)$ conduisant à une valeur de critère $M = 40(x_1^* + \varepsilon) + 60(x_2^* + \varepsilon)$ supérieure à la valeur $M^* = 40x_1^* + 60x_2^*$ supposée initialement optimale ce qui conduit à une contradiction.

Interprétation géométrique

- La solution optimale (x_1^*, x_2^*) doit se trouver sur la frontière du polytope des contraintes,

Opérations matricielles

- Critère et contraintes

$$M \begin{array}{c} x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4 \quad x_5 \quad b \\ 0 \left[\begin{array}{cccccc} 2 & 1 & 1 & 0 & 0 & 70 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 40 \\ 0 & 1 & 3 & 0 & 0 & 90 \end{array} \right. \\ \hline 1 \left[\begin{array}{cccccc} -40 & -60 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right. \end{array}$$

Opérations matricielles

- Critère et contraintes

$$M \begin{array}{c} x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4 \quad x_5 \quad b \\ 0 \left[\begin{array}{cccccc} 2 & 1 & 1 & 0 & 0 & 70 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 40 \\ 0 & 1 & 3 & 0 & 0 & 90 \end{array} \right. \\ \hline 1 \left[\begin{array}{cccccc} -40 & -60 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right. \end{array}$$

Opérations matricielles

- Critère et contraintes

$$M \begin{array}{c} x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4 \quad x_5 \quad b \\ 0 \left[\begin{array}{cccccc} 2 & 1 & 1 & 0 & 0 & 70/1 = 70 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 40/1 = 40 \\ 1 & 3 & 0 & 0 & 1 & 90/3 = 30 \end{array} \right. \\ \hline 1 \left[\begin{array}{cccccc} -40 & -60 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right. \end{array}$$

Opérations matricielles

- Critère et contraintes

$$M \begin{array}{c} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \\ b \end{array} \begin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{array} \left[\begin{array}{cccccc|c} 2 & 1 & 1 & 0 & 0 & 70 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 40 \\ 1/3 & \mathbf{1} & 0 & 0 & 1/3 & 30 \\ \hline -40 & -60 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

$$M \begin{array}{c} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \\ b \end{array} \begin{array}{c} 0 \\ 0 \\ 0 \\ 1 \end{array} \left[\begin{array}{cccccc|c} 5/3 & 0 & 1 & 0 & -1/3 & 40 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 40 \\ 1/3 & \mathbf{1} & 0 & 0 & 1/3 & 30 \\ \hline -40 & -60 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right]$$

Opérations matricielles

- Critère et contraintes

$$M \begin{array}{c} x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4 \quad x_5 \quad b \\ 0 \left[\begin{array}{cccccc} 5/3 & 0 & 1 & 0 & -1/3 & 40 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 40 \\ 0 & 1/3 & \color{red}{1} & 0 & 0 & 30 \\ \hline 1 & -40 & -60 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \end{array}$$

$$M \begin{array}{c} x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4 \quad x_5 \quad b \\ 0 \left[\begin{array}{cccccc} 5/3 & 0 & 1 & 0 & -1/3 & 40 \\ 0 & 2/3 & 0 & 0 & -1/3 & 10 \\ 0 & 1/3 & \color{red}{1} & 0 & 0 & 30 \\ \hline 1 & -40 & -60 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right] \end{array}$$

Opérations matricielles

- Critère et contraintes

$$M \begin{array}{c} x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4 \quad x_5 \quad b \\ 0 \left[\begin{array}{cccccc} 5/3 & 0 & 1 & 0 & -1/3 & 40 \\ 2/3 & 0 & 0 & 1 & -1/3 & 10 \\ 1/3 & \color{red}{1} & 0 & 0 & 1/3 & 30 \\ \hline -40 & -60 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right. \end{array}$$

$$M \begin{array}{c} x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4 \quad x_5 \quad b \\ 0 \left[\begin{array}{cccccc} 5/3 & 0 & 1 & 0 & -1/3 & 40 \\ 2/3 & 0 & 0 & 1 & -1/3 & 10 \\ 1/3 & \color{red}{1} & 0 & 0 & 1/3 & 30 \\ \hline -20 & 0 & 0 & 0 & 20 & 1800 \end{array} \right. \end{array}$$

Opérations matricielles

- Critère et contraintes

$$M \begin{array}{c} x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4 \quad x_5 \quad b \\ 0 \left[\begin{array}{cccccc} 5/3 & 0 & 1 & 0 & -1/3 & 40 \\ 0 & 2/3 & 0 & 0 & -1/3 & 10 \\ 0 & 1/3 & 1 & 0 & 1/3 & 30 \end{array} \right. \\ \hline 1 \left[\begin{array}{cccccc} -20 & 0 & 0 & 0 & 20 & 1800 \end{array} \right. \end{array}$$

Opérations matricielles

- Critère et contraintes

$$M \begin{array}{c} x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4 \quad x_5 \quad b \\ 0 \left[\begin{array}{cccccc} 5/3 & 0 & 1 & 0 & -1/3 & 40 \times 3/5 = 24 \\ 2/3 & 0 & 0 & 1 & -1/3 & 10 \times 3/2 = 15 \\ 1/3 & 1 & 0 & 0 & 1/3 & 30 \times 3/1 = 90 \end{array} \right. \\ 1 \left[\begin{array}{cccccc} -20 & 0 & 0 & 0 & 20 & 1800 \end{array} \right. \end{array}$$

Opérations matricielles

- Critère et contraintes

$$M \begin{array}{c} x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4 \quad x_5 \quad b \\ 0 \left[\begin{array}{cccccc} 5/3 & 0 & 1 & 0 & -1/3 & 40 \\ 0 & \color{red}{1} & 0 & 3/2 & -1/2 & 15 \\ 0 & 1/3 & 1 & 0 & 1/3 & 30 \\ \hline 1 & -20 & 0 & 0 & 20 & 1800 \end{array} \right. \end{array}$$

Opérations matricielles

- Critère et contraintes

$$M \begin{array}{c} x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4 \quad x_5 \quad b \\ 0 \left[\begin{array}{cccccc} 5/3 & 0 & 1 & 0 & -1/3 & 40 \\ 0 & \color{red}{1} & 0 & 3/2 & -1/2 & 15 \\ 0 & 1/3 & 1 & 0 & 1/3 & 30 \\ \hline 1 & -20 & 0 & 0 & 20 & 1800 \end{array} \right. \end{array}$$

$$M \begin{array}{c} x_1 \quad x_2 \quad x_3 \quad x_4 \quad x_5 \quad b \\ 0 \left[\begin{array}{cccccc} 0 & 0 & 1 & -5/2 & 1/2 & 15 \\ 0 & \color{red}{1} & 0 & 3/2 & -1/2 & 15 \\ 0 & 0 & 1 & -1/2 & 1/2 & 25 \\ \hline 1 & 0 & 0 & 30 & 10 & 2100 \end{array} \right. \end{array}$$

Position du problème général

- Problème général :

$$\begin{aligned} \max_x \quad & M = c^T x \\ \text{sous les contraintes} \quad & Ax \leq b \\ & x \geq 0 \end{aligned}$$

- Introduction de variables d'écart, $x_{n+1}, \dots, x_{n+m}$

$$\max_{x_e} \quad M = c_e^T x_e + u \tag{2a}$$

$$\begin{aligned} \text{sous les contraintes} \quad & A_e x_e = b \\ & x_e \geq 0 \end{aligned} \tag{2b}$$

Définitions

- Tout vecteur x_e satisfaisant les contraintes égalité est appelé **vecteur admissible**,
- Un vecteur admissible qui maximise le critère est appelé **vecteur admissible optimal**.
- L'ensemble $X_{ad} = \{x_e | A_e x_e = b, x_e \geq 0\}$ est l'ensemble des **solutions admissibles** du problème.

Définitions polytopes convexes

- Un sous-ensemble S de $\mathbb{R}^n$ est dit **convexe** ssi :

$$\forall x \in S, y \in S, \lambda \in [0, 1] \Rightarrow \lambda x + (1 - \lambda)y \in S$$

Le demi-espace fermé des $(x_1, x_2, \dots, x_n)$ vérifiant :

$$\alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2 + \dots + \alpha_n x_n \leq \beta$$

est un **ensemble convexe**.

- L'intersection d'un nombre fini de sous-ensembles convexes de $\mathbb{R}^n$ est un ensemble convexe.
- Un **polytope convexe** de $\mathbb{R}^n$ est l'intersection d'un nombre fini de demi-espaces fermés.
- Un **polyèdre convexe** de $\mathbb{R}^n$ est un polytope borné.

Définitions polytopes convexes

- L'ensemble S des solutions admissibles d'un problème de programmation linéaire est soit
 - un **polytope convexe** (cas des domaines non bornés),
 - soit un **polyèdre convexe** (cas des domaines bornés),
- Etant donnés k points $x^1, x^2, \dots, x^k$ de $\mathbb{R}^n$, on appelle **combinaison linéaire convexe** de ces k points, un point x tel que:

$$\lambda_1 x^1 + \lambda_2 x^2 + \dots + \lambda_k x^k$$

avec $\lambda_i \geq 0, i = 1, \dots, k$ et $\sum_{i=1}^k \lambda_i = 1$,

Définitions polytopes convexes

- On appelle **points extrêmes** d'un polytope ou d'un polyèdre convexe S , un point $x \in S$ qui ne peut pas être exprimé comme combinaison linéaire convexe d'autres points $y \in S$ ($y \neq x$). Ces points correspondent aux sommets du polytope.
- Tout point x d'un polyèdre convexe $S \subset \mathbb{R}^n$ est combinaison linéaire convexe de points extrêmes de S .

Définitions

- Un problème de programmation linéaire à m contraintes et n variables est dit **non-dégénéré** si toute sous-matrice de dimension $m \times m$ extraite de la matrice augmentée $[A_e, b]$ de dimension $m \times (q + 1)$ est non-singulière,
- Si tel n'est pas le cas, le problème est dit **dégénéré**.
- Les variables associées aux colonnes de la matrice B , matrice non-singulière de dimension $m \times m$ extraite de A_e sont appelées **variables de base**. Les autres variables sont dites hors base,
- Une solution dans laquelle les variables hors base sont toutes nulles est appelée **solution de base**.

Méthode du simplexe

- On écrit A_e sous la forme $A_e = [B, N]$ où N désigne les colonnes de A_e qui ne sont pas dans B ,
- On partitionne les vecteurs x_e en $[x_B, x_N]$ et c_e^T en $[c_B^T, c_N^T]$,
- Toute solution du problème vérifie $A_e x_e = b$, c-à-d :

$$Bx_B + Nx_N = b$$

- La **solution de base** associée à la base B est la solution particulière obtenue en posant $x_N = 0$. Le vecteur x_B est alors déterminé de façon unique par la résolution du système de Cramer :

$$Bx_B = b, \quad \text{soit} \quad x_b = B^{-1}b$$

Méthode du simplexe

- On ne modifie le système linéaire des contraintes $A_e x_e = b$ en le multipliant par une matrice régulière K . La solution précédente a été obtenue en choisissant $K = B^{-1}$. On a en effet

$$A_e x_e = b \Leftrightarrow Bx_B + Nx_N = b$$

$$A_e x_e = b \Leftrightarrow x_B + B^{-1}Nx_N = B^{-1}b$$

- Critère initial :

$$M = c_e^T x_e = c_B^T x_B + c_N^T x_N$$

$$M = c_B^T B^{-1}b + \left(c_N^T - c_B^T B^{-1}N \right) x_N$$

$$M = M(x) + \bar{c}_N^T x_N$$

Méthode du simplexe

- Critère initial :

$$M = M(x) + \bar{c}_N^T x_N$$

- Une condition nécessaire et suffisante pour que B soit une base admissible optimale (au sens où la solution de base associée est admissible et optimale) est que le vecteur des **coûts réduits** des variables hors base soit négatif ou nul ; $\bar{c}_N \leq 0$.
- En effet, dans ce cas, comme $x_N \geq 0$, le terme $\bar{c}_N^T x_N$ est nécessairement négatif ou nul. Comme l'on cherche à maximiser la valeur du critère, cela signifie que l'on a atteint l'optimum et qu'il est égal à $M(x)$.

Méthode du simplexe

- On considère une base quelconque B^i et x^i la solution correspondante,
- S'il existe une variable hors base x_s telle que la composante de rang s du vecteur de coûts réduits $\bar{c}_N$ que l'on notera $\bar{c}_N(s)$ est positive, alors
 - a) on peut augmenter indéfiniment la valeur de x_s sans sortir de l'ensemble des solutions admissibles et, dans ce cas, l'optimum du critère est non borné,
 - b) il existe une autre base B^{i+1} et une autre solution de base x^{i+1} telle que l'on ait $M(x^{i+1}) > M(x^i)$

Méthode du simplexe

- On part de la solution $x^i = [x_B^i, x_N^i] = [B^{-1}b, 0]$
- On envisage un déplacement dans lequel la variable x_s est la seule parmi les variables hors base à changer de valeur : nulle dans la solution x^i , elle va prendre une valeur $x_s = \theta > 0$.
- La nouvelle solution $x = [x_B, x_N]$ obtenue vérifiera :

$$x_N = \theta e_s$$

où e_s est un vecteur de la dimension de x_N avec toutes ses composantes nulles sauf la composante de rang s égale à 1.

Méthode du simplexe

- La valeur de θ doit être choisie de telle sorte que $x = [x_B, x_N]$ reste une solution admissible, c'est-à-dire :

$$x_B = B^{-1}b - B^{-1}Nx_N \geq 0$$

avec :

$$x_N = \theta e_s$$

d'où :

$$x_B = \bar{b} - \theta \bar{N}_s \geq 0$$

- En regroupant les contraintes, on a :

$$\begin{cases} x_N = \theta e_s \\ x_B = \bar{b} - \theta \bar{N}_s \end{cases}$$

Méthode du simplexe

- Contraintes :

$$\begin{cases} x_N &= \theta e_s \\ x_B &= \bar{b} - \theta \bar{N}_s \end{cases}$$

- Deux cas peuvent alors se présenter :

Cas 1 : $\bar{N}_s \leq 0$

La valeur de θ peut être aussi grande que l'on veut, on aura toujours $x_B \geq 0$ et l'optimum du critère est non borné

Méthode du simplexe

- Contraintes :

$$\begin{cases} x_N &= \theta e_s \\ x_B &= \bar{b} - \theta \bar{N}_s \end{cases}$$

- Deux cas peuvent alors se présenter :

Cas 2 : $\exists i (1 \leq i \leq m) \mid \bar{N}_s(i) > 0$

La valeur de θ ne peut être augmentée indéfiniment ;
la plus grande valeur $\hat{\theta}$ de θ est définie par :

$$\hat{\theta} = \min_{i, \bar{N}_s(i) > 0} \left\{ \frac{\bar{b}(i)}{\bar{N}_s(i)} \right\} = \frac{\bar{b}(r)}{\bar{N}_s(r)}$$

et l'on a $M(x^{i+1}) = M(x^i) + \hat{\theta} \bar{c}_N(s) > M(x^i)$.

Méthode du simplexe

- Si le problème est non dégénéré, on remarque que cette solution a exactement m composantes non nulles.
 - la variable x_s , nulle dans x^i , est devenue strictement positive,
 - la variable x_r , strictement positive dans x^i a maintenant pour valeur :

$$x_r = \bar{b}(r) - \hat{\theta} \bar{N}_s(r) = 0$$

- La solution $x^{i+1} = [x_B^{i+1}, x_N^{i+1}]$ est une solution de base. Elle correspond à la base B^{i+1} déduite de B^i en remplaçant la colonne r par la colonne s (bases B^i et B^{i+1} **adjacentes**).

Problème de l'artisan chocolatier

- Un artisan chocolatier décide de confectionner des œufs en chocolat.
- En réserves, il lui reste 18 kg de cacao, 8 kg de noisettes et 14 l de lait.
- Il a deux spécialités : l'œuf Extra et l'œuf Sublime.
- Un œuf Extra nécessite 1 kg de cacao, 1 kg de noisettes et 2 l de lait.
- Un œuf Sublime nécessite 3 kg de cacao, 1 kg de noisettes et 1 l de lait.
- Il fera un profit de 20 Euros en vendant un œuf Extra, et de 30 Euros en vendant un œuf Sublime.
- Combien d'œufs Extra et Sublime doit-il fabriquer pour faire le plus grand bénéfice possible ?

Problème de l'artisan chocolatier

- Notons x_1 le nombre d'œufs Extra et x_2 le nombre d'œufs Sublime à produire. Le chocolatier cherche à maximiser la fonction objectif :

$$\max z = 20x_1 + 30x_2$$

- Étant données les réserves du chocolatier, les contraintes suivantes devront être satisfaites

$$x_1 + 3x_2 \leq 18$$

$$x_1 + x_2 \leq 8$$

$$2x_1 + x_2 \leq 14$$

- On a, de plus, les deux contraintes

$$x_1 \geq 0, \quad x_2 \geq 0$$

Problème de l'artisan chocolatier

Problème de l'artisan chocolatier